## (19)日本国特許庁(JP)

## (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

# 特開平5-205270

(43)公開日 平成5年(1993)8月13日

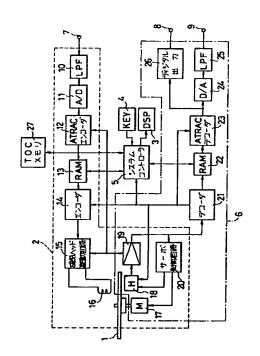
(51)Int.Cl. <sup>5</sup>		識別配号	庁内整理番号	FΙ	技術表示箇所
G 1 1 B	7/00	K	9195-5D		
		R	9195-5D		
	11/10	Z	9075-5D		
	19/00	Н	7525-5D		
	19/02	В	7525-5D		
				審査請求 未請求	請求項の数 2(全 15 頁) 最終頁に続く
(21)出願番号		特顯平4-32931		. (71)出願人	000002185
					ソニー株式会社
(22)出願日		平成 4 年(1992) 1 月24日			東京都品川区北品川 6 丁目 7 番35号
				(72)発明者	吉田 忠雄
					東京都品川区北品川 6 丁目 7 番35号 ソニ
				(74)4 <del>1</del> 791 J	一株式会社内 弁理士 小池 晃 (外2名)
				(14)八座人	开理工 小他 光 (外 2名)

## (54)【発明の名称】 ディスク記録装置及びディスク再生装置

#### (57)【要約】

【構成】 間欠的な記録再生を行うディスク記録再生装置において、記録モード時となると上記システムコントローラ5が、再生系6のデコーダ21~デジタル出力回路26に供給する電源をオフ制御するとともに、記録停止期間中における上記記録系2のエンコーダ14~サーボ制御回路20に供給する電源をオフ制御する。また、再生モードとなると上記システムコントローラ5が、記録系2のLPF10~磁気ヘッド16に供給する電源を停止するとともに、再生停止期間中における再生系6のスピンドルモータ17~デコーダ21に供給する電源をオフ制御する。

【効果】 無駄な消費電力の節約を図り、電池駆動における長時間駆動を達成することができる。



## 【特許請求の範囲】

【請求項1】 記録データを記憶手段に一旦記憶し、こ の記憶手段に一旦記憶した記録データを所定量毎に読み 出して光ディスクに記録するディスク記録装置であっ て、

上記光ディスクに記録データを記録する際に、上記記憶 手段に一旦記憶される記録データの残量を検出し、この 記憶手段の記録データの残量が所定量以下となった場合 に、上記記憶手段から記録データを読み出して上記光デ ィスクに記録する記録手段及び上記光ディスクの回転駆 10 動制御手段に供給する電源をオフ制御する制御手段を有 することを特徴とするディスク記録装置。

【請求項2】 光ディスクに記録されている記録データ を所定量毎に再生して上記記憶手段に一旦記憶し、この 記憶手段に一旦記憶した記録データを連続的に読み出し て出力するようなディスク再生装置であって、

上記光ディスクに記録されている記録データの再生を行 う際に、上記記憶手段に一旦記憶される記録データの残 量を検出し、この記憶手段の記録データの残量が所定量 以上となった場合に、上記光ディスクから記録データを 20 再生して上記記憶手段に供給する再生手段及び上記光デ ィスクの回転駆動制御手段に供給する電源をオフ制御す る制御手段を有することを特徴とするディスク再生装

#### 【発明の詳細な説明】

### [0001]

【産業上の利用分野】本発明は、光ディスクに例えば音 声データ等を記録するディスク記録装置及び上記光ディ スクに記録した音声データ等を再生するディスク再生装 置に関する。

#### [0002]

【従来の技術】今日において、高速アクセス及びデータ の半永久的な保存が可能であることから記録媒体として 書き換え可能な光ディスクが多く用いられるようになっ てきており、この書き換え可能な光ディスクに間欠的に 音声データの記録を行うディスク記録装置及び上記光デ ィスクに記録された音声データを間欠的に再生するディ スク再生装置が知られている。

【0003】上記書き換え可能な光ディスクとしては、 例えば光磁気膜からなる光磁気ディスクが用いられてい 40 る。上記光磁気ディスクは、全体の記録領域がデータ記 録領域とリードイン領域とに分割されており、音声デー タは該データ記録領域に、また、このデータ記録領域に 記録した音声データの記録開始アドレス、記録終了アド レス、絶対時間等のいわゆるTOC (Table of Content s )データは上記リードイン領域に記録される。

【0004】上記間欠的に音声データの記録を行うディ スク記録装置は、記録しようとする音声データをメモリ に一旦記憶し、このメモリに一旦記憶した音声データを 所定量毎に読み出し間欠的に記録する。この音声データ 50

の記録の仕方としては、該音声データに応じた磁界をト 記光ディスク(光磁気ディスク)の例えば上側から印加 するとともに該光ディスクの下側からレーザビームを照 射する。これにより、上記レーザビームが照射された箇 所は、いわゆるキュリー温度まで上昇し、上記印加した 磁界に応じて磁化され、所望の音声データの記録が行わ れる。

【0005】また、上記間欠的に音声データの再生を行 うディスク再生装置は、上記光ディスクに記録された音 声データの再生を行う前に、予め上記TOCデータを上 記リードイン領域から読むことにより、該光ディスク上 に記録されている各音声データの位置を認識し、音声デ ータの再生が指定されると上記予め読んでおいたTOC データに基づき、該指定された音声データが記録されて いる光ディスク上の位置にアクセスし、該音声データを 所定量毎に間欠的に再生する。この音声データの再生に は、該音声データを記録したときよりも弱いレーザビー ムが上記音声データの記録された簡所に照射される。こ れにより、上記レーザビームが照射された箇所から反射 光が生ずる。上記反射光は光電変換され音声データとし てメモリに一旦記憶される。このメモリに一旦記憶され た音声データは、連続的に読み出され出力される。

#### [0006]

30

【発明が解決しようとする課題】しかし、上記ディスク 記録装置は、上述のようにメモリから間欠的に所定量毎 の音声データを読み出して上記光ディスクに記録するた め、上記メモリから読み出した所定量の音声データを光 ディスクに記録してから、次に所定量の音声データの記 録を開始するまでの間は、トラックジャンプを繰り返し て前に音声データの記録を行ったトラック上の最後の位 置を保持する。このような、次の音声データの記録を開 始するまでの間、トラックジャンプを繰り返し前に音声 データの記録を行ったトラック上の最後の位置を保持す るために消費する電力は大変無駄である。

【0007】また、上記ディスク再生装置は、上述のよ うに光ディスクから間欠的に所定量毎の音声データを読 み出してメモリに記憶し、このメモリに記憶した音声デ ータを連続的に読み出して出力するため、上記光ディス クから音声データの再生をしているとき以外は、トラッ クジャンプを繰り返して前に音声データの再生を行った トラック上の最後の位置を保持する。このような、次の 音声データの再生を行うまで、トラックジャンプを繰り 返し前に音声データの再生を行ったトラック上の最後の 位置を保持する電力は大変無駄である。

【0008】上記ディスク記録装置及びディスク再生装 置の消費電力の問題は、上記ディスク記録装置及びディ スク再生装置を電池駆動した場合に、その電池により何 時間の連続駆動が可能であるか等の駆動時間に直接関わ ってくるため、大変重要な問題である。

【0009】本発明は上述のような課題に鑑みてなされ

たものであり、間欠的に音声データの記録を行うディス ク記録装置において、音声データの記録時における無駄 な動作を省略し、消費電力の節約を図ることができるよ うなディスク記録装置の提供を目的とする。

【0010】また、本発明は、間欠的に音声データの再 生を行うディスク再生装置において、上記音声データの 再生時における無駄な動作を省略し、消費電力の節約を 図ることができるようなディスク再生装置の提供を目的 とする。

#### [0011]

【課題を解決するための手段】本発明に係るディスク記 録装置は、記録データを記憶手段に一旦記憶し、この記 億手段に一旦記憶した記録データを所定量毎に読み出し て光ディスクに記録するディスク記録装置であって、上 記光ディスクに記録データを記録する際に、上記記憶手 段に一旦記憶される記録データの残量を検出し、この記 億手段の記録データの残量が所定量以下となった場合 に、上記記憶手段から記録データを読み出して上記光デ ィスクに記録する記録手段及び上記光ディスクの回転駆 動制御手段に供給する電源をオフ制御する制御手段を有 20 することを特徴として上述の課題を解決する。

【0012】また、本発明に係るディスク再生装置は、 光ディスクに記録されている記録データを所定量毎に再 生して上記記憶手段に一旦記憶し、この記憶手段に一旦 記憶した記録データを連続的に読み出して出力するよう なディスク再生装置であって、上記光ディスクに記録さ れている記録データの再生を行う際に、上記記憶手段に 一旦記憶される記録データの残量を検出し、この記憶手 段の記録データの残量が所定量以上となった場合に、上 記光ディスクから記録データを再生して上記記憶手段に 供給する再生手段及び上記光ディスクの回転駆動制御手 段に供給する電源をオフ制御する制御手段を有すること を特徴として上述の課題を解決する。

#### [0013]

【作用】本発明に係るディスク記録装置は、制御手段 が、光ディスクに記録データを記録する際に、上記記憶 手段に一旦記憶される記録データの残量を検出し、この 記憶手段の記録データの残量が所定量以下となった場合 に、上記記憶手段から記録データを読み出して上記光デ ィスクに記録する記録手段及び上記光ディスクの回転駆 40 動制御手段に供給する電源をオフ制御することにより、 当該ディスク記録装置の消費電力の節約を図る。

【0014】また、本発明に係るディスク再生装置は、 制御手段が、光ディスクに記録されている記録データの 再生を行う際に、上記記憶手段に一旦記憶される記録デ ータの残量を検出し、この記憶手段の記録データの残量 が所定量以上となった場合に、上記光ディスクから記録 データを再生して上記記憶手段に供給する再生手段及び 上記光ディスクの回転駆動制御手段に供給する電源をオ

力の節約を図る。

[0015]

【実施例】以下、本発明に係るディスク記録装置及びデ ィスク再生装置の実施例について図面を参照しながら説 明する。本発明に係るディスク記録装置及びディスク再 生装置は、例えば図1に示すように一つの装置であるデ ィスク記録再生装置としてまとめることができる。

【0016】上記図1において上記ディスク記録再生装 置は、光ディスク」と、上記光ディスク」に記録データ である音声データ及び該音声データの記録位置や記録内 10 容を示す、いわゆるTOC (Table of Contents)データ の記録を行う記録系2と、上記光ディスク1に記録され ている音声データの絶対時間等を表示する表示部3と、 上記音声データの記録再生を指定するためのキー等が設 けられているキーボード4と、制御手段であるシステム コントローラ5と、上記光ディスクに記録された音声デ ータを再生する再生系6と、上記音声データの記録を行 う際に、記録した音声データの記録内容を示す上記TO Cデータを一旦記憶するとともに、上記音声データの再 生を行う際に、予め再生された上記TOCデータを一旦 記憶するTOCメモリ27とからなっている。

【0017】上記光ディスク1は、例えば図2に示すよ うに再生専用領域 A 10 と、この再生専用領域 A 10 の外側 に設けられた記録再生領域 Am とを有している。上記再 生専用領域 A io は、メーカ側が所望のデータを記録する 領域であり、演奏情報などのデータが記録されたデータ 記録領域 A :: と、その内周側に設けられたリードイン領 域 A12 とを有している。上記再生専用領域 A10 には、デ ィジタルデータが「1」、「0」に対応するピットの有 無として記録されている。また、上記リードイン領域A "には、上記データ記録領域 A., の記録位置や記録内容 を示すTOCデータとして、全ての演奏情報について順 番に記録開始アドレス情報と記録終了アドレス情報とが 記録されている。

【0018】上記光ディスク1の記録再生領域Anは、 ユーザが任意にデータの書き換えを行うための光磁気記 録領域となっており、演奏情報などのデータが記録され るデータ記録領域 Azi と、その内周側に設けられたリー ドイン領域 Azz とを有している。

【0019】本実施例に係るディスク記録再生装置は、 上記再生専用領域 A io 及び記録再生領域 A zo への各デー タの記録を、図3に示すように32セクタのメインデー タ、3セクタのリンキング、1セクタのサブデータの計 36セクタからなる 1 クラスタ毎に行うようになってい

【0020】上記リードイン領域 An には、上記データ 記録領域Anに記録された記録データの記録位置や記録 内容を示すTOCデータが記録されるようになってお り、セクタ番号00の1セクタは、例えば図4に示すよ フ制御することにより、当該ディスク再生装置の消費電 50 うに12バイトの同期信号、8バイトのヘッダ情報及び 5.

2332バイトのデータエリアの計2357バイトからなっている。上記データエリアには、1つの記録データあたり8バイトが用いられ、記録データの番号(曲番)、開始クラスタの上位バイト、開始クラスタの下位バイト、開始セクタ、セクタ番号00等のように記録される。

【0021】上記記録系2は、上記光ディスク1に記録 するアナログ信号である音声信号が入力端子7を介して 供給されるローパスフィルタ(LPF)10と、上記L PF10からの音声信号をデジタル化して音声データを 形成するA/D変換器11と、上記A/D変換器11か らの音声データに後に説明するATRAC(AdaptiveTr ansform Acoustic Coding) エンコード処理を施すAT RACエンコーダ12と、上記ATRACエンコードさ れた音声データを一旦記憶するRAM13と、上記RA M13から読み出された音声データにEFM符号化処理 等を施すエンコーダ14と、上記エンコーダ14からの 音声データに応じた変調磁界を形成する磁気ヘッド駆動 回路 15と、上記磁気ヘッド駆動回路 15からの変調磁 界に応じて上記光ディスク1に変調磁界を印加する磁気 20 ヘッド16と、上記光ディスク1を例えば線速度一定で 回転駆動するスピンドルモータ17と、上記磁気ヘッド 16により磁界の印加された箇所にレーザビームを照射 する光学ヘッド18と、上記光学ヘッド18の出力から フォーカスエラー信号やトラッキングエラー信号の抽出 等を行うRF回路19と、上記光学ヘッド18のフォー カスサーボ及びトラッキングサーボや、上記スピンドル モータ 17の回転サーボ等の制御を行うサーボ制御回路 20とで構成されている。

【0022】上記再生系6は、上記光ディスク1を例え 30 ば線速度一定で回転駆動するスピンドルモータ17と、 上記音声データの記録されている箇所に上記音声データ の記録時よりも弱いレーザビームを照射しこの反射光を 光電変換して音声データを形成する光学ヘッド18と、 上記光学ヘッド18の出力からフォーカスエラー信号や トラッキングエラー信号の抽出等を行うRF回路19 と、上記光学ヘッド18のフォーカスサーボ及びトラッ キングサーボや、上記スピンドルモータ17の回転サー ボ等の制御を行うサーボ制御回路20と、上記RF回路 19を介した上記光学ヘッド18からの出力にEFM復 号化処理等を施すデコーダ21と、上記デコーダ21に より復号化された音声データを一旦記憶するRAM22 と、上記RAM22から読み出された音声データにAT RACデコード処理を施すATRACデコーダ23と、 上記ATRACデコーダ23からの音声データをアナロ グ化して音声信号を形成するD/A変換器24と、上記 D/A変換器24からの音声信号から髙周波成分を除去 し出力するLPF25と、上記ATRACデコーダ23 からの音声データをそのままデジタル出力するデジタル 出力回路26とで構成されている。

【0023】なお、上記記録系2に設けられたRAM13及び上記再生系6に設けられたRAM22で記憶手段を構成している。また、上記スピンドルモータ17,光学へッド18,RF回路19及びサーボ制御回路20は、上記記録系2及び再生系6で共用する構成となっている。また、上記記録系2内のエンコーダ14〜磁気へッド16及び光学へッド18で上記RAM13から音声データを読み出して上記光ディスク1に記録する記録手段を構成しており、また、上記スピンドルモータ17,RF回路19及びサーボ制御回路20で上記光ディスク1の回転駆動制御手段を構成している。

6

【0024】また、上記再生系6内の光学ヘッド18及びデコーダ21で、上記光ディスク1から音声データを再生して上記記憶手段であるRAM22に供給する再生手段を構成しており、また、上記スピンドルモータ17、RF回路19及びサーボ制御回路20で上記光ディスク1の回転駆動制御手段を構成している。

【0025】そして、この実施例に係るディスク記録再生装置に設けられている制御手段である上記システムコントローラ5は、後に詳しく説明するが、上記光ディスク1に音声データの記録を行う記録モード時に、上記再生系6のデコーダ21~デジタル出力回路26に供給する電源をオフ制御すると共に、上記RAM13に一旦記憶される記録データの残量を検出し、この音声データの残量が所定量以下となった場合に、上記記録手段であるエンコーダ14~磁気ヘッド16及び光学ヘッド18に供給する電源、及び、上記回転駆動制御手段である上記スピンドルモータ17、RF回路19及びサーボ制御回路20に供給する電源をそれぞれオフ制御する。

10 【0026】また、上記システムコントローラ5は、上記光ディスク!に記録した音声データの再生を行う再生モード時に、上記記録系2のLPF10~磁気ヘッド16に供給する電源をオフ制御すると共に、上記RAM22に一旦記憶される音声データの残量を検出し、この音声データの残量が所定量以上となった場合に、上記再生手段である光学ヘッド18及びデコーダ21に供給する電源、及び、上記回転駆動制御手段である上記スピンドルモータ17、RF回路19及びサーボ制御回路20に供給する電源をそれぞれオフ制御する。

【0027】次に、上記光ディスク1の上記記録再生領域 Am に所望の音声データを記録する記録モードにおける本実施例に係るディスク記録再生装置の動作を説明する。この記録モードの指定は、図1に示すキーボード4に設けられている記録キーをオン操作することにより行われる。上記記録キーがオン操作されると上記スピンドルモータ17により該光ディスク1が例えば角速度一定又は線速度一定となるように回転駆動されるとともに、アナログ信号である所望の音声信号が入力端子7及び上記LPF10を介してA/D変換器11に供給される。

50 なお、上記スピンドルモータ17は、上記サーボ制御回

路20により常に一定に回転するように制御される。 【0028】上記A/D変換器11は、上記音声信号を 量子化し、2CH×16bit×44.1kHz≒1. 4Mbit/secのデータレートの音声データを形成 し、これを上記ATRACエンコーダ12に供給する。 【0029】上記ATRACエンコーダ12は、上記音 声信号を上記A/D変換器11により量子化した1.4 Mbit/secのデータレートの音声データについ て、最大約20msecのデータを1ブロックとして、 時間軸の波形をいわゆる直交変換によって周波数軸の約 10 1,000の成分に分析し、聴感上重要な周波数成分か ら頃に抽出して300kbit/secのデータレート の音声データを形成する。すなわち、上記1. 4 M b i 1/secのデータレートの音声データを1/5の30 Okbit/secのデータレートの音声データ(以 後、圧縮データと言う。) に圧縮する処理を行い、デー タの転送速度を標準のCD-DAフォーマットにおける 75セクタ/秒から15セクタ/秒に変換する。この圧 縮データは、上記RAM13に供給される。

【0030】上記RAM13は、データの書き込み及び 20 読み出しが上記システムコントローラ5により制御され ており、上記ATRACエンコーダ12から供給される 上記圧縮データをそれぞれ一時的に記憶するバッファメ モリとして用いられている。すなわち、上記ATRAC エンコーダー2から供給される上記圧縮データは、その データ転送速度が標準的な75セクタ/秒のデータ転送 速度の1/5、すなわち15セクタ/秒に低減されてお り、この圧縮データが上記RAM13に連続的に書き込 まれる。この圧縮データは、5セクタにつき1セクタの 記録を行えば足りるが、このような5セクタおきの記録 30 は事実上不可能に近いため、後述するようなセクタ連続 の記録を行うようにしている。この記録は、後に説明す る記録停止期間を介して、上記1クラスタを記録単位と して、75セクタ/秒のデータ転送速度でバースト的に 行われる。すなわち、RAM13においては、上記ビッ ト圧縮レートに応じた15 (=75/5) セクタ/秒の 低い転送速度で連続的に書き込まれた圧縮データが上記 75セクタ/秒の転送速度でバースト的に読み出され る。この読み出されて記録されるデータについて、記録 停止期間を含む全体的なデータ転送速度は、上記15セ 40 クタ/秒の低い速度となっているが、バースト的に行わ れる記録動作の時間内での瞬時的なデータ転送速度は上 記75セクタ/秒となっている。

【0031】上記RAM13から上記75セクタ/秒の 転送速度でバースト的に読み出された圧縮データはエン コーダ14に供給される。

【0032】上記エンコーダ14は、上記RAMI3から上述のようにバースト的に供給される圧縮データについて、エラー訂正のための符号化処理(パリティ付加及びインターリーブ処理)やEFM符号化処理等を施す。

このエンコーダ14により符号化処理の施された音声データが上記磁気ヘッド駆動回路15に供給される。上記磁気ヘッド駆動回路15は、上記圧縮データに応じた磁界変調を上記光ディスク1に印加するように上記磁気ヘッド16を駆動する。

8

【0033】一方、上記システムコントローラ5は、上記RAM13に対して上述のようなメモリ制御を行うとともに、このメモリ制御により上記RAM13からバースト的に読み出される上記圧縮データを上記光ディスク1の記録トラックに連続的に記録するように記録位置の制御を行う。この記録位置の制御は、上記システムコントローラ5により上記RAM13からバースト的に読み出される上記圧縮データの記録位置を管理して、上記光ディスク1の記録トラック上の記録位置を指定する制御信号を上記サーボ制御回路20に供給することにより行われる。

【0034】すなわち、このディスク記録再生装置において、上記A/D変換器11から出力される音声データは、サンプリング周波数が44.1kHz、量子化ビット数が16ビット、データ転送速度が74セクタ/秒のオーディオPCMデータである。これが、上記ATRACエンコーダ12に供給されて、データ転送レートが1/5の15セクタ/秒の圧縮データとなって出力される。このATRACエンコーダ12から15セクタ/秒の転送速度で連続的に出力される圧縮データが上記RAM13に供給される。

【0035】そして、上記システムコントローラ5は、図5に示すように上記RAMI3のライトポインタWを15セクタ/秒の転送速度で連続的にインクリメントすることにより、上記圧縮データを上記RAMI3に15セクタ/秒の転送速度で連続的に書き込み、該RAMI3内に記憶されている上記圧縮データのデータ量が所定量K以上となると、該RAMI3のリードポインタRを75セクタ/秒の転送速度でバースト的にインクリメントして、上記RAMI3から上記圧縮データを所定量Kだけ上記75セクタ/秒の転送速度でバースト的に読み出すようにメモリ制御を行う。

【0036】このようなシステムコントローラ5による上記メモリ制御によって、上記ATRACエンコーダ12から例えば15セクタ/秒の転送速度で上記RAM13に書き込み、このRAM13内に記憶されている上記圧縮データのデータ量が所定量K以上となると、上記RAM13から上記圧縮データを記録データとして所定量Kだけ75セクタ/秒の転送速度でバースト的に読み出すようにしたため、上記RAM13内に常に所定量以上のデータ書き込み領域を確保しながら、入力データを上記RAM13に連続的に書き込むことができる。

【0037】上記システムコントローラ5は、上記RA M13からバースト的に読み出される記録データを、上 50 記光ディスク1の記録トラック上で連続する状態に記録

9

するように、該光ディスク1の記録トラック上の記録位間を制御する。この場合、上述のように上記RAM13には常に所定量以上のデータ書き込み領域が確保されているため、外乱等によりトラックジャンプ等が発生したことを上記システムコントローラ5が検出して上記光ディスク1に対する記録動作を中断した場合でも、上記所定量以上のデータ書き込み領域に入力データを書き込み続け、その間に復帰処理動作を行うことができ、上記光ディスク1の記録トラック上に入力データを連続した状態で記録することができる。

【0038】上記光学ヘッド18は、例えば図6に示すように、レーザダイオード等のレーザ光源31やコリメータレンズ32、ビームスプリッタ33、対物レンズ34、偏光ビームスプリッタ35等の光学部品及び上記偏光ビームスプリッタ35により分離された光を検出する第1及び第2のフォトディテクタ36,37、これらのフォトディテクタ36,37による各検出出力を加算合成する第1の信号合成器38及び各検出出力を減算合成する第1の信号合成器39等から構成されており、上記光ディスク1を間にして上記磁気ヘッド16と対向する位置に設けられている。

【0039】この光学ヘッド18は、上記光ディスク1の記録再生領域Amにデータを記録するときに、上記磁気ヘッド駆動回路15により上記磁気ヘッド16が駆動されて記録データに応じた変調磁界が印加される上記光ディスク1の目的トラックに照射することによって、熱磁気記録によりデータ記録を行う。なお、この光学ヘッド18は、記録モード時及び後に説明する再生モード時において、目的トラックに照射したレーザ光の反射光を検出することにより、例えばいわゆる非点収差法によりフォーカスエラーを検出し、また、いわゆるプシュプル法によりトラッキングエラーを検出するようになっている。

【0040】そして、上記光学ヘッド18に設けられている切り換えスイッチ40は、上記システムコントローラ5により切り換え制御されており、この記録モード時には、選択端子40aで被選択端子40cを選択するように制御される。これにより、この記録モード時には、上記フォトディテクタ36、37からの各検出出力を加算合成した第1の信号合成器38からの合成信号が図1に示すRF回路19に供給される。

【0041】上記RF回路19は、上記光学ヘッド18の出力からフォーカスエラー信号やトラッキングエラー信号を抽出してサーボ制御回路20に供給するとともに、再生信号を2値化して後述するデコーダ21に供給する。

【0042】上記サーボ制御回路20は、例えばフォーカスサーボ制御回路やトラッキングサーボ制御回路、スピンドルモータサーボ制御回路、スレッドサーボ制御回路等から構成される。上記フォーカスサーボ制御回路

は、上記フォーカスエラー信号が零になるように、上記 光学ヘッド18の光学系のフォーカス制御を行う。ま た、上記トラッキングサーボ制御回路は、上記トラッキ ングエラー信号が零になるように上記光学ヘッド18の 光学系のトラッキング制御を行う。さらに、上記スピン ドルモータサーボ制御回路は、上記光ディスク1を上記 角速度一定又は線速度一定で回転駆動するように上記ス ピンドルモータ17を制御する。また、上記スレッドサーボ制御回路は、システムコントローラ5により指定さ 10 れる上記光ディスク1の目的トラック位置に上記光学ヘッド18及び磁気ヘッド16を移動させる。

10

【0043】このような各種制御動作を行う上記サーボ制御回路20は、該サーボ制御回路20により制御される各部の動作状態を示す情報を上記システムコントローラ5に供給する。

【0044】上記システムコントローラ5は、上記各部の動作状態を示す情報に応じて上記各制御回路を制御することにより、上記光学ヘッド18及び磁気ヘッド16がトレースしている上記記録トラック上の記録位置を管理するとともに、後に説明する再生モード時には、該記録トラック上の再生位置を管理する。

【0045】上記システムコントローラ5は、このような音声データの記録中に上記記録再生領域 $A_n$ のデータ記録領域 $A_n$ の記録位置等を示すTOCデータからなるTOCデータテーブルを上記TOCメモリ27に自動的に形成し、これを音声データの記録終了とともに読み出し上記リードイン領域 $A_n$ に記録する制御を行う。

【0046】ここで、当該ディスク記録再生装置は、上 述のように、この記録モード時に上記RAM13に一旦 記憶された音声データを所定量K毎に読み出して上記光 ディスク1に間欠的に記録する。従って、上記所定量 K の音声データを読み出し記録して、次に該所定量Kの音 声データを読み出して記録するまでに間隔が開くことと なる(記録停止期間)。このため、上記システムコント ローラ5は、上記記録モードとなると、音声データの記 録に不必要な上記再生系6のデコーダ21~デジタル出 力回路26に供給する電源をオフ制御するとともに、上 記記録系2のRAM13に一旦記憶され読み出される音 声データの残量を検出し、この音声データの残量が所定 量以下となったときを、上記記録停止期間として上記エ ンコーダー4~磁気ヘッド16及び光学ヘッド18に供 給する電源、及び、上記スピンドルモータ17、RF回 路19及びサーボ制御回路20に供給する電源をそれぞ れオフ制御する。

【0047】具体的には、図7(a)の時刻t1に上記記録モードとなったとすると、上記システムコントローラ5は、音声データの記録に不必要な上記再生系6のデコーダ21~デジタル出力回路26に供給する電源をオフ制御し、上記記録系2のLPF10~RAM13に供給する電源をオン制御するとともに、図7(a)の時刻

tlから上記記録系2のエンコーダ14~サーボ回路2 0へ電源供給を開始するように制御する。

【0048】上記エンコーダ14~サーボ回路20へ電 源の供給が開始されると、図7 (b) の時刻 t 2からサ ーボ制御回路20が作動しスピンドルモータ17が例え ば線速度一定で回転駆動され、同図(c)の時刻t2か ら上記RAM13から読み出された音声データをエンコ ーダ14が上述のような符号化処理を施して出力し、同 図(d)の時刻 t 3から上記磁気ヘッド 1 6 及び光学へ ッド18が指定されたアドレスにアクセスされる。そし て、図7 (e)の時刻 t 3から上記音声データの記録が 開始される。このような音声データの記録は、上記RA M13から該音声データを所定量k毎に読み出して行う ため、図7(「)に示すように、該音声データの記録が 開始される時刻t3から音声データの残量が減少する。 上記システムコントローラ5は、このRAM13の音声 データの残量を検出し、図7 (f)の時刻 t 4 に示すよ うに、該音声データの残量が所定量G以下となったとき に、上記RAM13からの音声データの読み出しを停止 するとともに、同図(a)に示すように上記記録系2の エンコーダーイ~サーボ制御回路20への電源供給を停 止する。これにより、図7(b)~(e)に示すように 上記スピンドルモータ17の回転が停止し、エンコーダ 14の符号化処理が停止し、上記磁気ヘッド16及び光 学ヘッド 18は音声データの最後の記録を行ったアドレ ス付近で停止し、音声データの記録が停止する。

【0049】なお、上記システムコントローラ5は、上記エンコーダ14~サーボ制御回路20への電源供給を停止したときの、音声データの記録最終アドレスを記憶する。

【0050】図7(a)に示す時刻 t 4に、上記RAM 1 3からの音声データの読み出しが停止され、上記エンコーダ 1 4~サーボ制御回路 2 0への電源供給が停止されると、同図(f)の時刻 t 4から該RAM 1 3内の音声データの残量が増加する。上記システムコントローラ 5 は、この音声データの残量が図7(f)の時刻 t 5 に示すように所定量H以上となった場合に、同図(a)に示すように、再度、上記エンコーダ 1 4~サーボ制御回路 2 0への電源供給を開始するとともに、上記RAM 1 3から音声データの読み出しを開始するように制御する。

【0051】これにより、図7(b)の時刻 t 6からサーボ制御回路20が作動しスピンドルモータ17が再度回転駆動され、同図(c)の時刻 t 6から上記RAM13から読み出された音声データをエンコーダ14が上述のような符号化処理を施して出力し、同図(d)の時刻 t 7から上記磁気ヘッド16及び光学ヘッド18が、上記前に音声データの記録を行った記録最終アドレスにアクセスされる。そして、図7(e)の時刻 t 7から上記音声データの記録が開始される。

12

【0052】そして、上記システムコントローラ5は、上述のように上記RAM13の音声データの残量を検出し、図7(f)の時刻t8に示すように該RAM13のデータ残量が所定量G以下となったら同図(a)に示すように上記エンコーダ14~サーボ制御回路20への電源供給を停止する。上記システムコントローラ5は、この記録モード時中上述のような電源きオンオフ制御を繰り返す。

【0053】なお、上述のように上記エンコーダ14~ サーボ制御回路20への電源供給を停止したときの、音 声データの記録最終アドレスを上記システムコントロー ラ5が記憶しているうえ、上記磁気ヘッド16及び光学 ヘッド18は、この記録最終アドレス付近で停止してい るため、該磁気ヘッド16及び光学ヘッド18の上記記 録最終アドレスへのアクセスは簡単かつ高速で行うこと ができる。

【0054】また、この記録モード時において、上記RAM13のデータ残量が0になったときに上記エンコーダ14~サーボ制御回路20への電源供給を停止するのではなく、該データ残量が0になる前(データ残量が所定量Gになったとき)に音声データの記録を停止するように制御しているため、例えば振動等により音声データの記録が行えなかった場合に、再度上記RAMに一旦記憶されている音声データを再度読み直して記録し直す、再記録を行うことができる。なお、このような再記録システムを採用しない場合は、上記RAM13のデータ残量が0になったときに上記エンコーダ14~サーボ制御回路20への電源供給を停止するようにしても良い。

【0055】このように、記録モード時において、上記 システムコントローラ5が、上記RAM13内の音声データの残量を検出し、この音声データの残量が所定量G以下となったときを上記記録停止期間として、上記エンコーダ14〜磁気ヘッド16及び光学ヘッド18に供給する電源、及び、上記スピンドルモータ17,RF回路19及びサーボ制御回路20に供給する電源をそれぞれオフ制御することにより、上記光ディスク1に音声データの記録を行っていないときに、上記記録停止期間中にトラックジャンプを繰り返し、前に音声データの記録を行ったトラック上の最後の位置を保持する無駄な動作を 省略することができ、消費電力の節約を図ることができ

【0056】このため、当該ディスク記録再生装置を電 池駆動としたときの電池寿命を延ばし、駆動時間の長時 間化を達成することができる。

【0057】次に、上記光ディスク1の再生専用領域 A D 及び記録再生領域 A D の記録トラック上に連続的に記録された音声データの再生を行う再生モード時の当該ディスク記録再生装置の動作を説明する。上記光ディスク1が当該ディスク記録再生装置にセットされると、上記50システムコントローラ5は、予め上記光ディスク1を線

速度一定で回転駆動し、該光ディスク1の再生専用領域 A III のデータ領域 A II の再生位置を管理するために、該 再生専用領域 A to のリードイン領域 A to からTOCデー タを再生してTOCメモリ27に記憶するとともに、記 録再生領域 A ω のデータ領域 A и に対する再生位置を管 理するために、該記録再生領域Amのリードイン領域A 2 から上述のような日時データを含むTOCデータを再 生して該TOCメモリ27に記憶し、上記キーボード4 に設けられている再生キーのオン操作による再生モード の指定の待ち状態となる。

【0058】また、上記システムコントローラ5は、上 記再生専用領域 A 。のリードイン領域 A 2 及び上記記録 再生領域 Azz のリードイン領域 Azz からTOCデータを 再生し、この各TOCデータに応じてそれぞれの記録内 容を上記表示部3に表示するように制御する。

【0059】次に、上記再生キーがオン操作され再生モ ードが指定されると、上記システムコントローラ5は、 上記スピンドルモータ17を線速度一定で冋転駆動して 光ディスク1を回転駆動するとともに、上記TOCメモ リ27に記憶されている該指定された音声データに応じ 20 たTOCデータを読み出し、この読み出したTOCデー タに従って該指定された音声データが記録されている位 置へ上記光学ヘッド18を移動するように制御する。

【0060】上記光学ヘッド18は、上記光ディスク1 の再生専用領域 An からデータを再生するときには、レ ーザ光の目的トラックからの反射光の光量変化を検出す ることにより再生信号を得ることができ、上記フォトデ ィテクタ36,37による各検出出力を上記第1の信号 合成器38により加算合成した再生信号を切り換えスイ ッチ40を介して上記RF回路19に供給する。また、 上記光ディスク1の記録再生領域An からデータを再生 するときには、レーザ光の目的トラックからの反射光の 偏光角 (カー回転角) の違いを検出することにより再生 信号を得ることができ、上記フォトディテクタ36,3 7による各検出出力を上記第2の信号合成器39により 減算合成した再生信号を上記切り換えスイッチ 40を介 して出力する。

【0061】上記切り換えスイッチ40を介して出力さ れる上記再生信号は、上記RF回路19により2値化さ れて上記デコーダ21に供給される。

【0062】上記デコーダ21は、上記エンコーダ14 に対応するものであり、上記RF回路19により2値化 された再生出力について、エラー訂正のための上述の如 き復号化処理やEFM復号化処理等の処理を行い、上述 の圧縮データを75セクタ/秒の転送速度で再生し、こ れを再生データとしてRAM22に供給する。上記RA M22は、データの書き込み及び読み出しが上記システ ムコントローラ5により制御され、上記デコーダ21か ら75セクタ/秒の転送速度で供給される再生データが れる。また、このRAM22は、上記75セクタ/秒の 転送速度でバースト的に書き込まれた上記再生データが

14

15セクタ/秒の転送速度で連続的に読み出される。 【0063】上記システムコントローラ5は、上記再生 データを上記RAM22に75セクタ/秒の転送速度で 書き込み、この書き込んだ再生データを上記15セクタ /秒の転送速度で連続的に読み出すようなメモリ制御を 行うとともに、このメモリ制御により上記RAM22か らバースト的に書き込まれる上記再生データを上記光デ ィスク1の記録トラックから連続的に再生するように再 生位置の制御を行う。この再生位置の制御は、上記シス テムコントローラ5により上記RAM22からバースト 的に読み出される上記再生データの再生位置を管理し て、上記光ディスク1の記録トラック上の再生位置を指 定する制御信号を上記サーボ制御回路20に供給するこ とにより行われる。

【0064】すなわち、上記システムコントローラ5 は、図8に示すように、上記RAM22のライトポイン タWを75セクタ/秒の転送速度でインクリメントし て、上記再生データを上記RAM22に75セクタ/秒 の転送速度で書き込むとともに、上記RAM22のリー ドポインタRを15セクタ/秒の転送速度で連続的にイ ンクリメントして上記RAM22から上記再生データを 上記15セクタ/秒の転送速度で連続的に読み出し、上 記ライトポインタWが上記リードポインタRに追いつい たら書き込みを停止し、上記RAM22内に記憶されて いる上記再生データのデータ量が所定量し以下になると 書き込みを行うように上記RAM22のライトポインタ Wを75セクタ/秒の転送速度でバースト的にインクリ メントしてメモリ制御を行う。

【0065】このような上記システムコントローラ5に よるメモリ制御により、上記光ディスク1の記録トラッ クから再生される圧縮データを75セクタ/秒の転送速 度でバースト的に上記RAM22に書き込み、上記RA M13から上記圧縮データを再生データとして75セク タ/秒の転送速度で連続的に読み出すようにしたため、 上記RAM13に対するRAM22内に常に所定量L以 上のデータ読み出し領域を確保しながら、再生データを 上記RAM22から連続的に読み出すことができる。ま 40 た、上記RAM22からバースト的に読み出される再生 データは、上記システムコントローラ 5 により上記光デ ィスク1の記録トラック上の再生位置を制御することに よって、上記光ディスク1の記録トラックから連続する 状態で再生することが出来る。しかも、上述のように上 記RAM22には常に所定量L以上のデータ読み出し領 域が確保されているため、外乱等によりトラックジャン プ等が発生したことを上記システムコントローラ5が検 出して上記光ディスク1に対する再生動作を中断した場 合にも、上記所定量K以上のデータ読み出し領域から再 その75セクタ/秒の転送速度でバースト的に書き込ま 50 生データを読み出してアナログ信号の出力を継続するこ

とができ、その間に復帰処理動作を行うことができる。 【0066】上記RAM22から15セクタ/秒の転送 速度で連続的に読み出された再生データとして得られた 圧縮データは、ATRACデコーダ23に供給される。 上記ATRACデコーダ23は、上記ATRACエンコーダ12に対応するもので、上記システムコントローラ 5により指定された動作モードで、例えば上記圧縮データを5倍にデータ伸長して75セクタ/秒の転送速度のデジタルデータである音声データを形成し、これをD/ A変換器24及びデジタル出力回路26にそれぞれ供給 10 する

【0067】上記D/A変換器24は、上記ATRACデコーダ23から供給される音声データをアナログ化して音声信号を形成し、これをローパスフィルタ25を介して出力する。このローパスフィルタ25を介した音声信号は、出力端子9から取り出される。また、上記デジタル出力回路26は、上記ATRACデコーダ23から供給される音声データをそのまま音声データとして出力する。このデジタル出力回路26から出力される音声データは、出力端子8から取り出される。

【0068】ここで、当該ディスク記録再生装置は、上 述のように、この再生モード時に上記光ディスク1から 所定量K毎に音声データを読み出して上記RAM22に 一旦記憶し、このRAM22に一旦記憶した音声データ を連続的に読み出して出力する。従って、上記光ディス ク1から所定量 K の音声データを読み出し上記 R A M 2 2に一旦記憶し、次に該光ディスク1から所定量Kの音 声データを読み出すまでに間隔が開くこととなる(再生 停止期間)。このため、上記システムコントローラ5 は、当該再生モード時となると、音声データの再生に不 必要な上記記録系2のLPF10~磁気ヘッド16に供 給する電源をオフ制御するとともに、上記再生系2のR AM22に一旦記憶され読み出される音声データの残量 を検出し、この音声データの残量が所定量以上となった ときを、上記再生停止期間として上記光学ヘッド18及 びデコーダ21に供給する電源、及び、上記スピンドル モータ17、RF回路19及びサーボ制御回路20に供 給する電源をそれぞれオフ制御する。

【0069】具体的には、上記システムコントローラ5は、図9(a)の時刻tllから再生モードが開始され 40たとすると、音声データの再生に不必要な上記記録系2のLPF10~磁気ヘッド16に供給する電源をオフ制御し、上記スピンドルモータ17~デコーダ21への電源供給を開始するとともに、RAM22~デジタル出力回路26への電源供給を開始するように制御する。

【0070】上記スピンドルモータ17~デコーダ21への電源供給及びRAM22~デジタル出力回路26への電源供給が開始されると、図9(b)の時刻t12からサーボ制御回路20が作動しスピンドルモータ17が例えば線速度一定で回転駆動されるとともに、同図

(e) の時刻 t 1 2 から上記デコーダ 2 1 が駆動され、 図 9 (c) の時刻 t 1 3 から上記光学ヘッド 1 8 が指定されたアドレスにアクセスされ、同図 (d) の時刻 t 1 3 から上記光ディスク 1 上の音声データの再生が開始される。

【0071】このような音声データの再生は、上記光デ ィスク1から該音声データを所定量k毎に読み出して行 うため、図9(f)に示すように、上記光ディスク1か ら音声データの再生が開始される時刻 t 13から上記R AM22に一旦記憶される音声データの残量が増加す る。上記システムコントローラ5は、このRAM22の 音声データの残量を検出し、図9(f)の時刻t14に 示すように、該音声データの残量が所定量M以上となっ たときに、同図(a)に示すように上記スピンドルモー タ17~デコーダ21への電源供給を停止する。これに より、図9(b)に示すように上記スピンドルモータ1 7の回転が停止し、同図 (c) に示すように上記光学へ ッド18が上記電源供給が停止された付近のアドレスで 停止し、同図(d)に示すように上記光ディスク1から 20 の音声データの再生が停止し、同図(e)に示すように 上記デコーダ21の復号化処理が停止する。

【0072】なお、上記システムコントローラ5は、このように、上記スピンドルモータ17~デコーダ21への電源供給は停止しても、当該再生モード中は終始、上記RAM22~デジタル出力回路26への電源供給は行い、出力する音声データが途切れないように制御する。また、上記システムコントローラ5は、スピンドルモータ17~デコーダ21への電源供給を停止したときの、音声データの再生最終アドレスを記憶する。

30 【0073】上記図9(a)に示す時刻t14に上記スピンドルモータ17~デコーダ21への電源供給を停止すると、上記光ディスク1からの音声データの読み出しが停止されるため、同図(f)の時刻t14から上記RAM22内の音声データの残量が減少する。上記システムコントローラ5は、この音声データの残量が図9

(f)の時刻 t 1 5 に示すように所定量 L 以下となった場合に、同図(a)に示すように、再度、上記スピンドルモータ17~デコーダ21への電源供給を開始するように制御する。これにより、図9(b)の時刻 t 16からサーボ制御回路20が作動しスピンドルモータ17が再度回転駆動され、同図(e)の時刻 t 16から上記デコーダ21が駆動され、同図(c)の時刻 t 17から、前に音声データの再生を行った再生最終アドレスに上記光学ヘッド18がアクセスされ、同図(d)の時刻 t 17から音声データの再生が再開される。

【0074】 これにより、図9(f)の時刻t17から 再度、上記RAM22内の音声データの残量が増加す る。上記システムコントローラ5は、この音声データの 残量を検出し、図9(f)の時刻t18に示すように該 80RAM22のデータ残量が所定量M以上となったら同図

(a) に示すように上記スピンドルモータ17~デコーダ21への電源供給を停止する。

【0075】上記システムコントローラ5は、この再生モード時には、このような制御を繰り返す。

【0076】なお、上述のように上記スピンドルモータ17~デコーダ21への電源供給を停止したときの、音声データの再生最終アドレスを上記システムコントローラ5が記憶しているうえ、上記光学へッド18は、前に音声データの再生を行ったアドレス付近で停止しているため、前に音声データの再生を行った再生最終アドレス10への該光学へッド18のアクセスは簡単かつ高速に行うことができる。

【0077】このように、再生モード時において、上記システムコントローラ5が、上記RAM22内の音声データの残量を検出し、この音声データの残量が所定量M以上となったときを上記再生停止期間として、上記光学ヘッド18及びデコーダ21に供給する電源、及び、上記スピンドルモータ17、RF回路19及びサーボ制御回路20に供給する電源をそれぞれオフ制御することにより、上記再生停止期間にトラックジャンプを繰り返し、前に音声データの再生を行ったトラック上の最後の位置を保持する無駄な動作を省略することができ、消費電力の節約を図ることができる。

【0078】このため、当該ディスク記録再生装置を電 池駆動としたときの電池寿命を延ばし、駆動時間の長時 間化を達成することができる。

【0079】以上の説明から明らかなように、本実施例に係るディスク記録再生装置は、記録モード時において、上記システムコントローラ5が、音声データの記録に不必要な上記再生系6のデコーダ21~デジタル出力回路26に供給する電源をオフ制御するとともに、上記RAM13内の音声データの残量を検出し、この音声データの残量が所定量G以下となったときを上記記録停止期間として上記エンコーダ14~磁気ヘッド16及び光学ヘッド18に供給する電源、及び、上記スピンドルモータ17、RF回路19及びサーボ制御回路20に供給する電源をそれぞれオフ制御することにより、上記記録停止期間に次の音声データの記録を行うまで、トラックジャンプを繰り返し、前に音声データの記録を行ったトラック上の最後の位置を保持する無駄な動作を省略することができ、消費電力の節約を図ることができる。

【0080】このため、当該ディスク記録再生装置を電 池駆動としたときの電池寿命を延ばし、駆動時間の長時 間化を達成することができる。

【0081】また、再生モード時において、上記システムコントローラ5が、音声データの再生に不必要な上記記録系2のLPF10~磁気ヘッド16に供給する電源をオフ制御するとともに、上記再生系2のRAM22に一旦記憶され読み出される音声データの残量を検出し、この音声データの残量が所定量以上となったときを上記50

再生停止期間として、上記光学ヘッド18及びデコーダ21に供給する電源、及び、上記スピンドルモータ17、RF回路19及びサーボ制御回路20に供給する電源をそれぞれオフ制御することにより、上記再生停止期間にトラックジャンプを繰り返し、前に音声データの再生を行ったトラック上の最後の位置を保持する無駄な動作を省略することができ、消費電力の節約を図ることができる。

18

【0082】このため、当該ディスク記録再生装置を電 池駆動としたときの電池寿命を延ばし、駆動時間の長時 間化を達成することができる。

【0083】なお、上述の実施例のディスク記録再生装置において、例えば上記光ディスク1から音声データの再生を行う際に消費する電力を1W、この再生した音声データを出力する際に消費する電力を100mWとし、上述の間欠的な音声データの記録のデューティを1/4として再生する際に、上記再生停止期間における電源のオフ制御を行うことにより、従来は、

1W+100mW=1.1W

の消費電力であるが、本実施例に係るディスク記録再生 装置では、

1W×(1/4)+100mW=0.35W と、従来の略々1/3の消費電力で該光ディスク1から 音声データの再生を行うことができ、充分に消費電力の 節約を図ることができる。

[0084]

【発明の効果】本発明に係るディスク記録装置は、制御手段が、光ディスクに記録データを記録する際に、上記記憶手段に一旦記憶される記録データの残量を検出し、この記憶手段の記録データの残量が所定量以下となった場合に、上記記憶手段から記録データを読み出して上記光ディスクに記録する記録手段及び上記光ディスクの回転駆動制御手段に供給する電源をオフ制御することにより、当該ディスク記録装置の消費電力の節約を図ることができる。

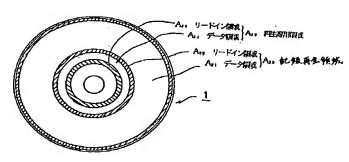
【0085】このため、電池駆動とした場合における当該ディスク記録装置の長時間駆動を達成することができる。

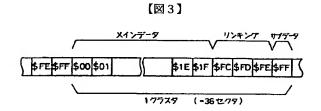
【0086】また、本発明に係るディスク再生装置は、制御手段が、光ディスクに記録されている記録データの再生を行う際に、上記記憶手段に一旦記憶される記録データの残量を検出し、この記憶手段の記録データの残量が所定量以上となった場合に、上記光ディスクから記録データを再生して上記記憶手段に供給する再生手段及び上記光ディスクの回転駆動制御手段に供給する電源をオフ制御することにより、当該ディスク再生装置の消費電力の節約を図ることができる。

【0087】このため、電池駆動とした場合における当該ディスク再生装置の長時間駆動を達成することができる。

(	11)	特開平5-205270
19		20
【図面の簡単な説明】	* 3 · · · · · · · · · ·	・・表示部
【図1】本発明に係るディスク記録装置及びディスク再	4 · · · · · · · · · · ·	・・キーボード
生装置を一つの装置としてまとめたディスク記録再生装	5 • • • • • • • • • •	・システムコントローラ
置の実施例のブロック図である。	6 · · · · · · · · · ·	・再生系
【図2】上記実施例のディスク記録再生装置に設けられ	10	・ローパスフィルタ
る光ディスクの構造を説明するための模式的な平面図で	11	
ある。	12	・ATRACエンコーダ
【図3】上記光ディスクに記録される1クラスタの記録	1 3 · · · · · · · · ·	·RAM
データの記録状態を示す図である。	14 · · · · · · · · · ·	
【図4】上記光ディスクに記録されるTOCデータの具	10 15	
体的な記録形態を示す図である。	16	144714 2 1
【図5】上記実施例のディスク記録再生装置の記録モー	17	,,_,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,
ド時におけるメモリ制御を説明するためのメモリの状態	18	
を示す図である。	19	
【図6】上記実施例のディスク記録再生装置に設けられている光光のディスク記録	20	, талентен
ている光学ヘッドのブロック図である。	21	, - ,
【図7】上記実施例のディスク記録再生装置の記録モー	2 2 · · · · · · · ·	
ド時における各部への電源供給状態を説明するためのタ	23	
イムチャートである。	24 · · · · · · · ·	
【図8】上記実施例のディスク記録再生装置の再生モード時におけるメモル制御を説明されためのスエルの場合	20 25	
ド時におけるメモリ制御を説明するためのメモリの状態 を示す図である。	26	
でかり囚じめる。 【図9】上記実施例のディスク記録再生装置の再生モー	A <sub>10</sub> · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	7 4 202 3 7 10 15 7 7 7
ド時における各部への電源供給状態を説明するためのタ	A 11 · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	, , 150.50
イムチャートである。	A 20 · · · · · · · · · ·	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,
【符号の説明】	A <sub>21</sub> · · · · · · · · · · ·	
・・・・・・・・・・光ディスク	$A_n \cdots \cdots \cdots$	
2・・・・・・・・・・・・記録系 *		) I'I'D PACEA

【図2】

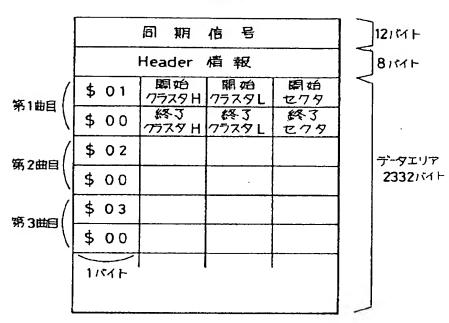


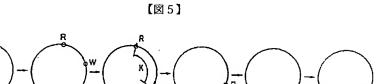


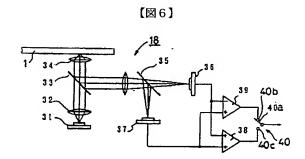
[図1]  $\infty$ σ. ボジタル 出 カ 23 LEIDSP ΚEY ATRAC 7.7-9" \_27 **TOC** ×モリ システム コントローラ RAM 7,7-4 21 9 殿町回路 サーボ

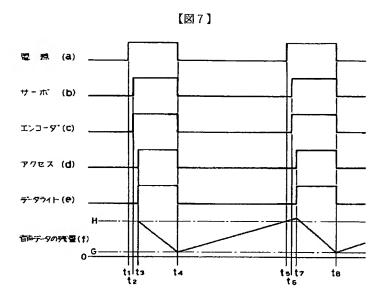
<u>∞</u>

[図4]

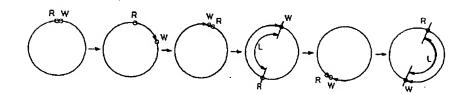


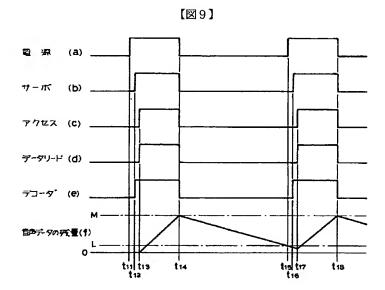






【図8】





フロントページの続き

技術表示箇所